**5 TON KALDIRMA KAPASİTELİ ÇİFT KİRİŞLİ GEZER KÖPRÜLÜ VİNÇ’ e**

**AİT YAZILI AÇIKLAMALAR**

**(TEKNİK BİLGİ PAKETİ)**

* Vinç, yürüme holü üzerinde 1 (bir) adet, çift kirişli ve yürüme platformlu olacaktır.
* Vincin yük kaldırma kapasitesi en az **5 (beş) ton** olacaktır.
* Vincin yük kaldırma yüksekliği (kancanın en alt noktasının yerden yüksekliği) zemin seviyesinden en az **4,2 (dört virgül iki) m yükseklikte** olacaktır.
* Vincin yürütme tekerlek malzemeleri GGG70 kalite Küresel Grafitli döküm olarak imal edilmiş olacaktır. Bu husus yüklenici tarafından taahhüt edilecektir.
* Vincin statik ve dinamik deneyleri TS 10116 standardına uygun olacaktır.
* Vinç en az alt maddelerde belirtilen ana bölümlerden oluşacaktır.

**Köprü:**

* Köprünün maksimum yük kaldırma kapasitesindeki sehim (eğilme/köprü açıklığı) en fazla 1/1000 (bir bölü bin) olacaktır.
* Köprünün her iki yanında 1 (bir)’er adet olmak üzere 2 (iki) adet köprü yürütme elektrik motoru bulunacak ve köprü motorlarında fren sistemi olacaktır.
* Köprü yürüme tekerlek çapları en az 160 (yüz altmış) mm olacaktır.
* Köprü açıklığı yürüme ray merkezlerinden en az 16 (on altı) m olacaktır.
* Köprü yürüme yolu uzunluğu en az **50 (elli) m** olacaktır.
* Köprü yürüme hızları, birinci kademede 4-8 (dört tire sekiz) metre/dakika arasında, İkinci kademede 18-24 (on sekiz tire yirmi dört) metre/dakika arasında olacaktır.
* Köprü yürüme yolu başında ve sonunda, köprünün raydan çıkmasını engelleyen tamponlar olacak ve çarpmadan önce durmasını sağlayacak mekanik sınırlayıcı anahtarlar olacaktır.

**Araba Ünitesi:**

* Araba hareketi, en az 1 (bir) adet fren sistemli elektrik motoru ile sağlanacaktır. Bu husus yüklenici tarafından taahhüt edilecektir.
* Araba ünitesinin yürüme hızları, birinci kademede 3-6 (üç tire altı) metre/dakika arasında, ikinci kademede 12-18 (on iki tire on sekiz) metre/dakika arasında olacaktır.
* Araba ünitesinin, kaldırma-indirme mekanizması, tamburlu ve halatlı olacaktır.
* Araba ünitesinin, kaldırma fren sistemi olacaktır.
* Araba tekerlek çapı en az 110 (yüz on) mm olacaktır.
* Araba ünitesinin kaldırma hızları, birinci kademe 0,5 - 2 (sıfır virgül beş tire iki) metre/dakika arasında, ikinci kademe 3-6 (üç tire altı) metre/dakika arasında olacaktır.
* Yük kaldırma-indirme motorundaki fren, enerji kesilmelerinde yükü bulunduğu konumda tutacak ve yük, fren sistem elemanının gevşetilmesi ile indirilebilir olacaktır.

**Halat:**

* Halat TS EN12385-2+A1 standardına göre, kendir özlü ve Çizelge 5’de belirtilen 6x19 sınıfında ve kaldırma halat donamı en az 6/1 olacaktır. Bu husus yüklenici tarafından taahhüt edilecektir.
* Halat çapı en az 8 (sekiz) mm ve emniyet katsayısı en az 5 (beş) olacaktır. Bu husus yüklenici tarafından taahhüt edilecektir.

**Kanca:**

* Kanca TS 2340’da belirtilen, tek ağızlı, emniyet mandallı, fırdöndülü tipte, dövme çelik malzemeden imal edilmiş, basit kanca sınıfında olacaktır. Bu husus yüklenici tarafından taahhüt edilecektir.

**Raylar:**

* Raylar, en az 30x40 (otuz çarpı kırk) mm kare kesitli dolu malzemeden ve en az St 52-3 kalite çelik malzemeden imal edilmiş olacaktır. Bu husus yüklenici tarafından taahhüt edilecektir.

**Elektrik Sistemi ve Kumanda Panosu:**

* Köprü yürüme yolu boyunca elektrik besleme sistemi 6’ncı Ana Bkm.Mrk.K.’lığı mevcuttaki kapalı bara sistemi kullanılacaktır.
* Elektrik sistemi besleme gerilimi 380±%10 (üç yüz seksen artı eksi yüzde on) V ve frekansı 50±%3 (elli artı eksi yüzde üç) Hz olacaktır.
* Kumanda panosunda, elektrik sisteminin komple elektriğini kesen ana şalter ve motora ait kontaktörlerin devresinde aşırı akım koruma röleleri bulunacaktır.
* Vinç; radyo frekanslı, en az 50 (elli) m mesafede çalışabilen, 24(yirmi dört) V veya 48(kırk sekiz) V anma gerilimde çalışabilen, çift hız kademeli olacaktır. Kumanda üzerinde acil durdurma butonu olacaktır.

- Kumandanın koruma sınıfı TS 3033 EN 60529’a göre en az IP 65 olacaktır. Bu husus yüklenici tarafından taahhüt edilecektir.

* Vinç; yük indirip kaldırırken ve yer değiştirirken devreye giren sesli ve ışıklı uyarı sistemi bulunacaktır.
* Vinç de elektrik kaçaklarına karşı hem kendini hem de kullanıcıyı korumak üzere topraklama ve koruma sistemine sahip olacaktır. Bu husus yüklenici tarafından taahhüt edilecektir.
* Vincin tüm çelik aksamı SA 2,5 kalitede kumlanmış olacaktır. Kumlama sonrası 2 (iki) kat astar ve 2 (iki) kat epoksi esaslı boya ile boyanmış olacaktır. Vincin yürüme holünü oluşturan çelik konstrüksiyon siyah renk, gezer köprüler sarı renk ve araba sarı ve siyah renklerde olacaktır.

**Diğer Hususlar:**

* Garanti: 2 (iki) yıl
* Kalite Belgesi: CE Belgesi, ISO 9001:2015
* Eğitim: En az 2 (iki) personele 4 (dört) saat süreyle kullanıcı ve bakım eğitimi verilecektir.
* Montaj: Yüklenici firma; vincin montajının yapılacağı alanda proje çalışmasını yapacak ve hazırlamış olduğu projeyi 6’ncı Ana Bkm.Fb.Md.lüğü / (BALIKESİR) onayına sunacaktır. Proje onayına müteakip vinç yürüme holü boyunca ihtiyaç duyulan ekipman ve montaj işlemleri; **mevcut direkler kullanılacak, yürüme yolu ve rayı firma tarafından yapılacak şekilde vinci devreye alma ve çalışır olarak teslim edilmesi yüklenici firmaya aittir.** Her türlü inşaat ve beton işçiliği 6’ncı Ana Bkm.Fb.Md.lüğüne ait olup yapılacak faaliyetler Yüklenici firma tarafından hazırlanacak projede belirtilecektir. Montajda kullanılacak mobil vinç, manlift, forklif gibi ekipmanların temini Yüklenici firmaya aittir.
* Ambalajlama: Vincin üzerinde imalatçı firma marka ve modeli, imal yılı ve menşei, Kaldırma kapasitesini, emniyet ikaz işaret ve yazıları, imalatçı adı ve adresi, kullanma talimatını belirten yırtılmaz mürekkep baskı ile silinmez etiket bulunacaktır. Ambalajın üzerine imalatçı firma adı, adresi, ürünün adı, üretim yılı ve seri numarası, ambalajın genel boyutları (cm olarak), brüt kütlesi (kg olarak), taşıma güvenliği ile ilgili işaretler ve yazılar, varsa Silahlı Kuvvetler Stok Numarası silinmeyecek biçimde baskı ile yazılmış olacaktır.

(İMZALI)

Selda TEK

Mlzm.Müh.

Şart.Uzm.

(İMZALI)

Seyfettin YILMAZ

Mak.Y.Müh.

Proje Mühendisi

Seyfettin YILMAZ

Mak.Y.Müh.

Proje Mühendisi